# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

### 19 日本国特許庁(JP)

### ● ⑪特許出顧公開

## 母 公 開 特 許 公 報 (A) 昭61-270737

"@Int.Cl."

識別記号

厅内整理番号

@公開 昭和61年(1986)12月1日

G 03 B 17/12

7610-2H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全13頁)

❷発明の名称 二焦点式カメラ

**到特** 願 昭60-112752

❷出 顧 昭60(1985)5月25日

<sup>60</sup>発 明 者 若 林

央

東京都品川区西大井1丁目6番3号 日本光学工業株式会

社大井製作所内

⑪出 願 人 日本光学工業株式会社

東京都千代田区丸の内3丁目2番3号

砂代 理 人 弁理士 渡辺 隆男

#### アスタック 明 一種 書

1. 発明の名称

二魚点式カメラ

#### 2. 特許請求の範囲

(1) 主光学系の直後に設けられた紋り差用シャ ツタを前記主光学系と一体に光軸に沿つて前進さ せると共に前記紋り兼用シャックの後方の光軸上 に創光学系を挿入することによつて焦点距離を切 替え可能な撮影レンズを存するカメラにおいて、 前記主光学系の前部を覆うレンズパリアを開閉可 能に設けると共に、前記レンズバリアと前記紋り、 兼用シャッタとの間の前記主光学系を取り囲む位 置に前記紋り兼用シャツタを駆動するシャツタ駆 動装置を設け、さらに、前配剛光学系を除き少な くとも前記レンズパリアと主光学系とを包囲する 断面円形の外筒を設け、前記副光学系が光軸上に 押入されたときに前記外筒が少なくとも前記シャ ツタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラ本体 の外部に突出移動する如く構成したことを特徴と する二焦点式カメラ。

- (2) 前記シャック駆動装置は、電気で駆動されるモータを含み、波状に折り曲げられたフレギジブルプリント基板 (72) を介してカメラ本体 (1) 個の制御回路 (96、98) と接続していることを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の二 焦点式カメラ。
- (3) 前記シャッタ駆動装置は、複数の磁極を有するコータ(88) と前記主光学系(3) のまわりにほぼ半円形に配置されたステータ(90A、90B) とを含むステップモータ(11) であることを特徴とする特許請求の範囲第1項または第2項記載の二焦点式カメラ。
- 3. 発明の詳細な説明

#### (発明の技術分野)

本発明は、主光学系の級り出しに連動して割光 学系を摄影光軸上に挿入して焦点距離を変換可能 な摄影レンズを有する二焦点式カメラ、特に主光 学系の直後に絞り兼用シャッタが設けられた二焦 点式カメラに関する。

(発明の背景)

選影レンズの主光学系を 方へ扱り出し、その 主光学系の後方の光軸上に関レンズを挿入して無 点距離を変えることができるいわゆる二焦点式カ メラは、例えば特開昭52-76919号、特開 昭54-33027号、特闘昭58-20243 1号などの公開特許公報により公知である。これ らの従来公知の二焦点式カメラの公開特許の は露光を制御するシャッタについは何等の は露光を制御するシャッタについは何等の はなれていないが、そのシャッタについての提案 が特開昭59-19926号公報によつて既に開 示されている。

しかしながら、この公知のシャッタを具備した 二魚点式カメラにおいては、主光学系の周囲には フォーカシングのための優り出し機構が設けられ、 イの主光学系の直後にシャッタ駆動機構と絞り 瀬 用シャッタ羽根とが設けられ、さらに絞り瀬用シャッタ羽根の後方に副光学系が挿入されるように 様成され、シャッタ駆動機構の構造が極めて複雑 で祖立て作業に長い時間と経験とを必要とする。 また、主光学系、シャッタ装置を囲む外筒は、光

囲む位置に、その数り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆動装置を設け、さらに副光学系を除き少なくともレンズバリアと主光学系とシャッタ駆動装置とを包囲する断面円形の外筒を設け、副光学系が絞り兼用シャッタの後方の光軸上に挿入されたときに、その外筒が少なくともシャッタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラの外部に突出移動するように構成することを技術的要点とするものである。

#### (実施例)

次に、本発明の実施例を添付の図面に基づいて 詳しく説明する。

第1図および第2図は本発明の実施例を示す断面図で、第1図はレンズバリアが閉じた収納状態、第2図は主光学系の光軸上に開光学系が挿入された望遠状態を示し、第3図は第1図に示す実施例の構成の一部をなす劇レンズホルダの拡大断面図、第3図、第4図、第5図はそれぞれ第1図のAーA、B-B、C-C断面図である。

第1図および第2図において、カメラ本体1は

動外の退避位置に 助光学系のレンズ枠をも囲 むように四角筒状に形成されているため、その外 部に無駄なスペースが生じ、しかも、その外 をカメラ本体との間を光密に選別するため、外 の外側をさらに四角筒のカバーで覆わねばならない か欠点が有つた。また、この特開昭59-199 26号公報を含む従来公知の二魚点式カメラにおいては、主光学系を保護するレンズバリアについ て何等の考慮もなされていない。

#### 〔発明の目的〕

本発明は、上記従来の二焦点式カメラの欠点を 解決し、焦点距離変換の際に光軸方向に移動する 鏡筒にレンズバリアとシャッタ駆動部とを内蔵し、 しかもコンパクトで、組立て作業性と操作性の良 好な二焦点式カメラを提供することを目的とする。 〔発明の概要〕

上記の目的を達成するために本発明は、主光学 系の前部を覆うレンズパリアを開閉可能に設ける と共にそのレンズパリアと主光学系の後部に設け られた絞り兼用シャッタとの間の主光学系を取り

外装ケース 2 にて履われ、カメテ本体 1 の上部 1 Aには図示されない投光レンズと受光レンズとを 含む距離検出装置やファインダー光学系などが設 けられている。 撮影レンズの主光学系 3 の前面に は、後で詳しく述べられるレンズパリア 2.8、 2 9 が開閉可能に設けられ、その主光学系3の後方 には劉光学系4が摄影光軸上に拝脱可能に設けら れている。また、外装カバー2の上面には、攝影 レンズの焦点距離切替えとレンズバリア28、2 9.の開閉のために操作される焦点距離選択部材 5 が摺動可能に設けられている。この焦点距離選択 部材・5 は第7図に示すように指復5Aを有し、そ の指標 5 Aが外装カバー 2 の上面に設けられた記 号「OFF」に一致すると、レンズパリア28、 29は開成され、指標 5Aが広角記号「W」に合 致すると、レンズパリア28、29は開成され且 つ主光学系3のみによつて、提影可能な短焦点距 離状態(以下「広角状態」と称する。)となる。 また、指揮5Aが望遠記号「T」に合致すると、 後で詳しく述べられる光学系移動機構が作動して

9に植設された2本の支柱15A、15B (第5 図参照)によつて支持されている。パリア基板 9 と前理14の外周とを覆う外筒16の一端は第6 図に示す如く小ねじ17によつて台板10に固設 され、他端は第1図に示す如く前環14に嵌合し ている。また、パリア基板9と外筒16との間に は黒色軟質のパツキン 1.8 A が設けられ、外筒 1 6の外周はカメラ本体1の前端に設けられた二重 の遮光部材18Bによつて光密的にシールされて、 いる。前型14は、パリア基板9と共にレンズ保 護カバー装置を支持する前側基板を構成している。 その前環14の中央に設けられた鏡筒開口14A は、第5図中で破線にて示す如く、光軸を中心と するX-X軸方向(フィルム開口1Bの長辺方向・ )に長くY-Y軸方向(フィルム開口1Bの短辺 方向)にやや短い矩形の四隅を光軸を中心として 円弧状に角を落としたほぼ六角形に形成されてい

前環14の裏側にはリングギヤ19が回転可能 に支持され、そのリングギヤ19には第5回に示 四て駆動される後、中の光学系駆動装置(第1回身 照)が設けられ、中の光学系移動機構は、台板1 0を光軸に沿つて移動させ、さらに割光学系 4を 支持する副光学系ホルダ 1 3 を光軸に直交する方 同に変位させるように構成されている。

台板 1 0 に固定されたパリア基板 9 の前面には 前環 1 4 が設けられ、この前環 1 4 はパリア基板

すように、互いに180、離れた位置に第1、地流 メントギャ部19Aと第2セグメントギャ部は9% Bとが光軸を中心として対称的に形成されている。 さらに第1セグメントギャ部19人の近傍のリン グギャ外目に、その一対のセグメントギャ部19 A、19Bの歯型外周よりやや小さい歯型外周を 有する第3セグメントギャ部19Cが形成されて いる。第1セグメントギヤ部19Aと暗み合う第 1ピニオンギャ20は第1回動レバー21と一体 に形成され、その歯列の一方の側面にはフランジ 部20Aが一体に形成されている。また、第2セ グメントギャ部19Bと暗み合う第2ピニオンギ ヤ22は第2回動レバー23と一体に形成され、 その歯列の一方の側面にはフランジ部 2 2 Aが一 体に形成されている。その第1回動レバー21は 第1ピニオンギャ20と、また第2回動レバー2 3は第2ピニオンギャ22とそれぞれ一体にブラ スチック成形を可能にするように基部 2 1 A 、 2 ·3 A がそれぞれ健型に形成されている。また、そ れぞれ一体に形成された第1ピニオンギヤ20、

第1回動レバー21は第2 2回動レバー23とは、それぞれ支触24、25 を介してバリア基板9と前環14との間に回転可能に支持され、さらにリングギャ19は、フランジ部20A、22Aによつてスラスト方向(第1 図中で右方)の移動を阻止されている。

するためのトランジスタT・I、T・I、後述の源光 用IC95、コンデンサC、、C。などの制御回 路装置が設けられている。

一方、リングギャ19の第3セグメントギャ部 190と暗み合う第3ピニオンギャ(0は、第4 図に示す如く連動軸41に支持され且つファンジ 郎40Aと一体に形成されている。このフランジ 節40Aは、第1ピニオンギャ20のフランジ部 20人および第2ピニオンギャ22のフランジ部 2 2 A と共にリングギャ1 9 にスラスト方向。(第 (図中で右方) の動きを阻止するように構成され ている。第3ピニオンギヤ40を支持する連動軸 4.1は、台板10の裏面に固設されたプラケット 4.4に回転可能に支持されると共に、その一端は 第4図に示すように前環14に回転可能に支持さ れている。また、連動軸41の他端は、ブラケツ ト4.4 を貫通してその裏側で第4回および第7回 に示す如くカム部材42を一体に支持している。 そのカム部材42は、台板!0の移動方向に対し て傾斜したカム面42Aを有し、ねじりコイルば

で互いに接し、その 1 バリア 2 8 の下端 2 8 c は支柱 1 5 A に当接し、また、第 2 バリア 2 9 の右端上様 2 9 c はバリア基板 9 に値設された制限ピン 3 0 に当接して、玄部 2 8 b、 2 9 b の方向が開成時と同じ X - X 軸方向になるように構成されている。

ね43により第7図中で反時計方向に回動するとうに付勢され、その回動は、レンズバリア28、29が開いて外筒16の内面に当接したときおよびレンズバリア28、29が閉じて互いに接触したときに制限される。

を指示する場合には、下極 Cが摺動ビン55 は と係合し、摺動板50の係合突起52はカム部で 42のカム面42 Aの光軸に沿う軌道の外に置った 12のカム面42 Aの光軸に沿う場でで 5 Aが配号「OFF」を第7回中で 5 3の付勢力によりカム面56 Aに沿つで上が 5 3の付勢力によりおして 2 のカム面52 Aに係って 5 5 2 はに 5 への移動により摺動板50の係合変起52 Aに係って 5 5 2 はに 4 の移動に 4 2 と共に 連動軸 4 1 を 2 と 4 に 4 の付勢力に 抗して 5 6 局に 6 付勢力に 5 7 回中で 5 1 に 6 に 6 の付勢力に 5 2 Aに 6 のの 5 2 Aに 6 の

一方、台板10および剧レンズホルダ13を駆動変位させる可逆モータMは、焦点距離選択操作部材5に連動するスイツチ装置57およびカメラ本体1に設けられた自動焦点調調節の距離検出装置58からの信号に基づいて動作するモータ制御回路59を介して制御される。この場合、焦点調節のためのモータ駆動は、図示されないレリーズ

てカムギャ66に伝達される。このカムギャ666の表面には正面カム67(第2図参照)が設けられ、この正面カム67に関レンズホルダ13の統部13E接するように圧縮コイルばね68によって付勢されている。焦点距離切替えのための可述と、関レンズホルダ13は正面カム67が回転すると、関レンズホルダ13は正面カム67か回転が出てた地に沿って第1図中で右方の変を対して光軸になりなが、その後引続いての大ギャ66のまわりに影光ではし、その後引続いて回転し、関サネイが優影光を関ウで持計すると、光軸に沿って左方へ変を関レンズホルダ13の内枠筒13B(第3図を対してが分が分が分が、第3の内枠筒13B(第3図を対して対してが分が分が、第3の内枠筒13B(第3図を対してが分が分が、第3の内枠筒13B(第3図を対して対してが分が光軸上に固定されるように構成されている。

知の押圧によって動作が開始される。しかし、 焦点距離切換えは、そのレリーズ釦の押圧とは無 関係に焦点距離選択操作部材 5 の操作によるモータ 駆動によってなされる。その際、台板 1 0 は、 スイッチ装置 5 7 の切換え信号によって、広角状 起での至近距離位置を超えて繰り出され、あるい は 図 遠状態での無限 遠位置を超えて繰り込まれ、 その間に 剛光学系 4 は光軸上に 挿入または光軸上 から脱出するように構成される。

第8図は、台板10および劇レンズホルダ13を駆動する駆動機構を示すために台版10を裏側から見た斜視図である。可逆モータMは台板10の裏面上部に固設され、その回転は減速ギャペルギャ61を介して、他のベルギャ61を介して、他ののでは強重を3は、台板10にのでではできた。この中心に設けられた雌のでではできた。カメラ本体1の固定部に固設されたは、カメラ本体1の固定部に固設されたが、対方本体1の固定部に固設されている。一方、平歯車62の回転は減速歯車列65を介し

のまわりに回転することが無いように構成されて いる。また、台板10の真面に固設されたプラデ ツト44には、第8回に示すにように軸方向に退 く伸びた速動支柱71が突出して設けられ、この 連動支柱71の韓面に設けられた貫通孔71aと、 台板 1 0 に設けられた資通孔 1 0 b (第 6 図参照 ) とを、カメラ本体 1 の固定部に固設され且つ光 軸方向に伸びた第2案内軸72が貫通している。 その連動支柱71と第2案内軸72とにより、台 板10は撮影光軸に対して垂直に保持され、可逆 モータMの回転に応じて、光軸に沿つて前後に平 行移動するように構成されている。また、連動支 柱71の側面にはラック73が設けられ、そのラ ツク73に喰み合うピニオン74は、図示されな い摄影距離表示装置、距離検出装置やファインダ 一倍率変換機構に連動している。

光軸方向に移動する台板10とカメラ本体1とは、第4図および第8図に示す如く波形に折り曲げられたフレキシブルブリント基板75によつて架橋され、このフレキシブルブリント基板75を

介して、台板 1 6 上の可逆 タ M 、シャッタ制 御回路基板 3 8 上のステップモータ l 1 、武出計 用受光素子 3 6 は、カメラ本体 1 側の焦点検出回路装置や露出値資算回路装置等の電気装置に接続されている。

御回路基板38上の位置に配置されている。

第10図はステップモータ11を動作させるた めの電気系のブロック図である。ミリコンフォト ダイオード (SPD) の如き受光素子36にて検 出された被写体輝度は測光用IC95にてデジタ ル化され演算回路96に送られる。また一方、ブ イルムパトローネに設けられたフィルムの種別や フィルム感度値を示すコードを検出するフィルム 感度値検出装置37からのデジタル化されたフィ ルム感度値信号も演算回路96に送られ記憶され る。この被写体輝度信号とフィルム感度値信号か ら、演算回路において所定のプログラムに基づく 絞り値とシャツタ速度値が算出され、その算出さ れた露出値は駆動用IC98に送られる。その駆 動用1C98からのパルス信号によりステツブモ ータ I I は制御され、絞り兼用シャツタが宜出さ れた紋り値とシャッタ速度値との予め定められた。 組合せに従つて開閉するプログラムシャッタとし て作動するように構成されている。この場合、ス テンプモータ11のステータ90A、90Bの斑

成されるように構成している。セクターギャ 8 4 に 暗み合うピニオン 8 5 は、シャッタ 基板 7 および シャッタ 制御回路 基板 3 8 を貫通する回転軸 8 7 の一端に支持され、その回転軸 8 7 の他端にはステップモータ 1 1 のロータ 8 8 が設けられている。

化方向を交互に変えて磁界を移動させることにより、ロータ 8 8 を正転または送転させることができる。

、なお、カメラ本体1のフィルムパトローネ室1 Cの便墜には、第4図に示すように、フィルムパ トローネの表面に設けられたフィルム感度値等の フィルム情報コードを検知する接触子97Aが突 出して設けられている。この接触子97Aによつ て検出された検出信号のうち、フィルム感度値信 号はフィルム感度検出装置97によりデジタル化 され、カメラ本体1個に設けられた演算回路96 (第10図参照)に送られる。また、ステツブモ ータ I I を制御する駆動用 I C 9 8 からのパルス の信号はフレキシブルブリント基板75を介して カメラ本体1側からステツブモータ11に伝達さ れる。さらに、パトローネ室1Cとフィルム巻取 り室1Dおよびフィルムアパーチヤ1Bとは、第 1 図および第3図に示す如く公知の享養99に中 聞され、図示されないフィルムパトローネが装置 される際の裏蓋99の閉じ動作により、フィルム

パトローネが押圧された。 に、フィルム情報コード部分に接触子97Aは圧接するように出役可能に設けられている。

次に、上記の知く構成された実施例の動作および作用について説明する。

また、第1図の如くレンズバリア28、29の 閉じ状態においては、魚点距離選択操作部材5(

ンズバリア28、29は開放されている。この状と 腹から焦点距離選択操作部材 5 を広角位置(記号 「W」を示す位置) へ移動すると、カム板5 6 が 第7図中で左方へ移動するので、摺動ピン55は カム面56人に沿つて下降し下級56℃に保合す。 る。この摺動ピン55の下降により連動板54は 引張コイルばね53の付勢力に抗して下方へ摺動 し、これに連動する摺動板50が第7図中で下方 へ移動する。従つて、カム部材 4 2 のカム面 4 2 Aに圧接している係合突起52が下方へ第11回 (B) に示す如く退避する。この係合突起52の 下方への変位に応じて、カム部材も2は、ねじり コイルばねん3 (第7図参照)の付勢力により第 7 図中で反時計方向に回動する。このカム部材 ( 2の回動は運動軸 4 1 を介して第 3 ピニオンギャ 40に伝達され、第3ピニオンギャ40が第7図。 中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動 する.

この第3ピニオンギヤ 4 0 の回動により、リングギャ19は光軸を中心として第7図中で時計方

第7回参照)は指しるAが記号「OFF」と合致する位置(以下「OFF位置」と称する。)に在り、摺動ピン55は、カム板56の上縁56Bと係合し、摺動板50の係合突起52は、レンズバリア28、29に運動する運動軸41の一端に固設されたカム部材42のカム面42Aの基板に第4回に示す如く係合している。一方、剛光学系4は、第1図および第8回に示す如く摄影光軸外の退避位置に置かれている。

第11図は、焦点距離選択操作部材5、係合突起52、カム部材42およびレンズバリア28、29の連動関係を示す説明図で、(a)は焦点距離選択操作部材5がOFF位置に在るときの状態を示し、(b)および(c)は焦点距離選択操作部材5がそれぞれ広角位置、望遠位置へ移動したときの状態を示す。以下、この第10図に従って、レンズバリア28、29の連動機構および摄影レンズ光学系の駆動機構の動作を説明する。

第11図において、焦点距離選択操作部材 5 が OFF位置に在るときは、(A) に示すようにレ

向(第5回中では反時計方向)に回動する。リングギャ19のこの回動により第1ピニオンギャ20 および第2ピニオンギャ22が共に第7回中で反時計方向(第5回中では時計方向)に回動するので、第1ピニオンギャ20と一体の第1回動レバー21、第2ピニオンギャ22と一体の第2回動レバー23の自由端にそれぞれ回転可能に結合された第1バリア28と第2バリア29とは、互いに反対方向に変位し、それぞれの外周の円弧部28a、29a(第5回参照)が外筒16の内周面に第2回に示す如く当後した位置で停止する。これにより、レンズバリア28、29は開成され、第11回(B)に示す状態となる。

一方、焦点距離選択操作部材 5 が O F F 位置から広角(W)位置へ移動すると、これに連動するスイツチ装置 5 7 (第 7 図参照)から撮影レンズを広角状態におく広角コード信号が可逆モータ M を関御するモータ制御回路 5 9 に送られる。そこでモータ制御回路 5 9 は可逆モータ M を駆動制御し、台板 1 0 と共に主光学系 3 をわずかに繰り出

し、主光学系3が広角状 の無限遠位置まで変 位したときに可逆モータMを停止させる。その際、 台板10の広角状態における無限遠位置は、この 台板10と一体に移動する連動支柱71のラック 7.3 (第8図参照) と増み合うピニオン7.4の回 転に連動する図示されないエンコーダから発信さ れる距離信号によつて決定される。

次に、広角状態での摄影は、図示されないレリ ーズ釦を押下することによつて行われる。このレ リース釦の押下により、先ず距離検出装置 5 8 か ら被写体に向かって赤外光が投射されると同時に、 モータ制御回路 5 9 からの信号により可逆モータ Mが回転する。この可逆モータMの回転は、第8 図に示すベベルギヤ61、平歯車62を介して駆 動歯車63に伝達され、これにより駆動歯車63 は反時計方向に回転し、送りねじ軸 6 4 のリード に従つて台板10を左方へ繰り出させる。その際、 台板10は案内軸70、72に案内されて光軸に 沿つて移動する。さらに、距離検出装置 5.8 (第 7 図参照)は、被写体に投射された投射スポット

より極めて小径に形成される。しかし、その周囲・・れる。・ を囲む外筒16の内径は、開成状態に在るレンズ パリア28、29の外周径によつて決定されるの で、その外筒16と主レンズ枠6との間にドーナ ツツ状の比較的大きくスペースが生じる。このス ペース内にステップモータ11、網光用受光素子 36や瀕光用IC95などがそのスペースを有効 に利用して配置される。

広角状態での自動距離調節が完了すると、次に ステツブモータ11が作動を開始し、絞り兼用シ ヤツタ12を開閉させる。焦点距離選択操作部材 5 がOFF位置から広角(W)位置に移動すると、 第10図中で測光用IC95および資算回路96 は直ちに動作を開始し、被写体輝度に応じた検出 信号が受光素子36から測光用1C95に送られ、 ここでその検出信号はデジタルコード化され、演 算回路96によりその被写体輝度に応じた絞り値 とシャツタ速度値が演算され、その結果が演算回 路内にメモリーされる。このメモリーされた値は、 被写体の輝度の変化に応じてその都度自動修正さ

の反射光を受光し 被写体位置を検出し、その検 出信号をモータ制御回路59に送り、可逆モータ をその位置で停止させ、主光学系3の距離調節が 完了する。この距離検出装置5.8は一般に公知の ものと同様であるから、その構成についての説明 は省略する。波速歯車列 6.5 を介して回転するカ ムギャ 6 6 は、距離調節の際の平歯車 6 2 の回転 に伴つて第8図中で時計方向にわずかに回転する が、劇レンズホルダ13の腕部13Eが正面カム。 6.7の傾斜の無い平坦面に係合しているので、劇 レンズホルダ13は退避位置に不動のまま維持さ れる.

『上記の如く、主光学系3の距離調節(焦点調節 : ) のための光軸方向の移動は、台板 I.C.に設けら れた駆動歯車63の回転に応じて台板10が光軸 方向に移動することによつて行われる。そのため、 主光学系3のまわりには、通常の摄影レンズの如 き、距離調節用へリコイドねじ機構は設けられて おらず、主光学系3を保持する主レンズ枠6の外 径は従来公知の二焦点式カメラ用摄影レンズ鏡筒

是中华村村,

前述の距離検出装置 5.8の距離検出信号(可逆) モータ停止信号)を演算回路96が受信すると、 演算結果に基づく絞り値とシャッタ速度値はパル ス化され、次段の駆動用IC98に送られる。駆 動用IC98はステップモータ11を駆動制御し、 演算回路96の演算結果に基づく絞り値とシャツ 夕速度値との組合わせに従つてステップモータ1 1.は、その絞り値に相当する絞り開口に絞り羽根 12A、12Bを閉状態から開かせ、そのシャツ 夕速度値に相当する遅れ時間の後に絞り羽根12 A、12Bを閉状態に復帰させて露光を終了する。

次に、焦点距離の切替えについて説明する。焦 点距離選択操作部材5を第11図(C)に示す如 〈望遠(T)位置へ移動すると、その移動に応じ てスイツチ 4 装置 5 7 (第7図参照)から望遠状 [版信号がモータ制御回路 5 9 に送られ、可逆モー 夕Mが回転して、台板10は広角状態における至 近距離位置に超えて望遠状態での無限遠位置まで 繰り出される。その際、カムギャ66は第8図中

上記の望遠状態への切替え動作において、焦点 距離選択操作部材 5 が第 1 1 図 (B) に示す如く 広角 (W) 位置から第 1 1 図 (C) に示す望遠 ( T) 位置へ移動する場合には、係合突起 5 2 はカ ム部材 4 2 のカム面 4 2 Aから離れ、レンズバリ フ 2 8 、 2 9 は既に完成状態におかれているので、

ら下方へはみ出しても差し支え無い。従つて、外 簿6の大きさは、レンズパリア28、29が開成 されたときの円弧郎28a、29aの位置によつ て決定される。そのため、外筒6の外周半径は、 退避位置に在る間レンズホルダ13には無関係に 小さく設定できる。

副光学系4が第2図に示す如く主光学系3の光 軸上に挿入され、台板10が望遠状態での無限遠 位置に達すると、可逆モータMは停止する。その 後、図示されないレリーズ釦を押し下げると、広 角状態における摄影と同様にして距離網節が行われ、 距離網節完了と同時に演算回路96(第10 図参照)で計算された絞り値とシャッタ速度値に 基づいてステップモータ11が作動し、絞り兼用 シャッタ羽根12が開閉し、露出が行われる。

無点距離選択操作部材 5 を望遠(T)位置から 広角(W)位置に切替えると、可逆モータ M は逆 転し、台板 1 0 は望遠状態での無限遠位置を超え て繰り込まれ、広角状態での無限遠位置に達した とき可逆モータは停止する。その間に即レンズホ カム部材 4 2 は回ること無く単に第11図(C)に示すように左方へ台板10と共に移動するのみである。しかし、焦点距離選択操作部材5を第11図(A)に示すOFF位置から広角(W)位置を超えて直接望遠(T)位置に変位させた場合には、カム部材 4 2 は回転しつつ左方へ移動するので、レンズベリア28、29はこれに応じて開成され、第2図および第7図に示すように全開される。

なお、この望遠状態においては、外筒16が第 2 図に示す如く外装ケース2の前端から長く突出 する。しかし、外筒16は円筒状に形成され、カ メラ本体1とのすき間は2重の遮光部材18Bに よつてシールされているので、極めて簡単な構造 でカメラ本体1の暗箱内は完全な光密は起に維持 される。また、この場合、関レンズホルダ13の 外や13Cは第2図に示すように光軸中心に一致 して置かれ、カメラ本体1に当接する恐れが無い から広角状態および第1図に示す如き収納状態に おいて、外枠13Cの一部が台板10の下端縁か

また、焦点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から直接OFF位置まで移動すると、台板 1 0 は鏡筒収納位置まで復帰するが、その復帰の初期に係合突起 5 2 は第 1 1 図 (C) に示す如くカム部材 4 2 の光軸方向の動きの軌道し上に挿入(破

特開昭 61-270737 (10)

級52 にて示す。)され る。そのため、台 板10が扱り込まれ、カム部材42が第11図(C)中で右方へ移動すると、カム面52人が破級(52)位置まで移動した係合突起52と係合し、さらに右方への移動につれて、カム面42人が係合突起に押され、カム部材42は第7図中で時計方向に回転する。これにより、レンズバリア28、29は自動的に開成される。

上記の実施例においては、絞り兼用シャツタ羽根12を駆動するシャツタ駆動装置としてステツブモータ11を用いたが、ステツブモータに限ること無く、通常の小型可逆モータあるいはマグネットであつても変支え無い。

#### (発明の効果)

以上の如く本発明によれば、レンズバリアを包む外筒を断面円形に形成し、そのレンズバリアと 絞り兼用シャッタ羽根との間の主光学系のまわり にその絞り兼用シャッタ羽根を駆動するシャッタ 駆動装置を配置したので、スペース効率がすこよ る良く小型化が可能である。さらにそのシャッタ

第1 図および第2 図は本発明の実施例の断面図 で、第1回は主光学系が収納位置まで繰り込まれ た状態、第2図は主光学系望遠位置まで繰り出さ れた状態を示し、第3回は第1回の実施例の関レ ンズホルダの拡大脈面図、第4図は第1図のA-A断面図、第5図は第1図のB-B断面図、第6 図は第1図のC-C斯面図、第7図は、第1図に 示すレンズバリア開閉装置の構成を示す斜視図、 第8図は第1図の台板の裏面に設けられた光学系 移動装置部を示す斜視図、第9図は、第1図にお けるシャツタ駆動部の斜視図、第10回は第1図 の実施例の絞り兼用シャッタの制御回路のブロッ ク図、第11図は第1図に示すレンズバリア開閉 装置の動作説明図で、第11図の(A)、(B) および(C)は、それぞれ焦点距離選択操作部材 がOFF位置、広角位置、望遠位置にあるときの 状態を示す。

(主要部分の符号の説明)

1----外装カバー、

3.---- 主光学系、 4---- 間光学系、

を囲む外筒の断面は円形 駆動装置とレジズパ に形成されているので、魚点距離切替えの際の主 光学系の移動量が大きく、これに伴つてカメラ本 体からの外筒の突出変位量が大きくても、外筒と カメラ本体との遮光を簡単な構成で確実に行うこ とができ、光がカメラ本体の暗箱内に侵入する恐 れが無い。なお、実施例に示す如く、台板の重個 に設けられる光学系移動機構、シャツタ基板に設 けられる絞り兼用シャッタおよびその駆動装置、 パリア基板と前環とに支持されるレンズパリア装 置は、いずれもユニット化され、それぞれ部分組 立て後に積み重ねで結合すればよいから極めて作 果性が良く、また、台板を含む摄影レンズ鏡筒個。 の動作は、収納時のパリア開閉用カム部材とカメ ラ本体側の焦点距離選択操作部材との機械的連動 結合以外はすべて折畳み式のフレキシブルブリン ト基板を介して質気的に接続されているので組立 てが容易で、しかも信頼性の高いカメラにするこ とができる利点がある。

4. 図面の簡単な説明

10----台板、11----ステツブモータ(シャツ

タ駆動装置)、1.2----絞り兼用シャツタ、

13---- 間レンズホルダ、14----前環、

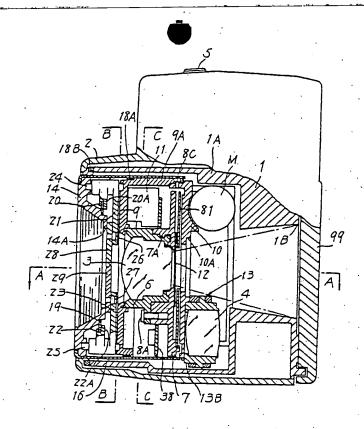
16----外筒、28、29----レンズパリア、

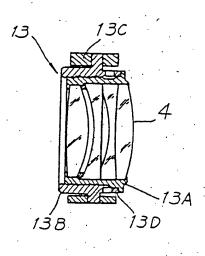
3 8 - - - - シャッタ制御回路基板、

4 2 ---- カム部材、5 2 ---- 任合突起

75----フレキシブルブリント基板

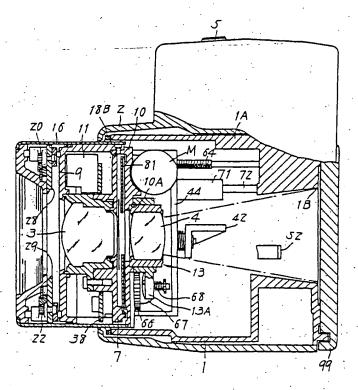
出顧人 日本光学工業株式会社 代理人 渡 辺 陸 男



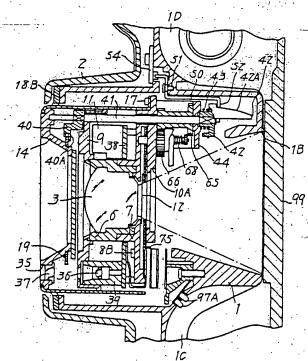


第3図

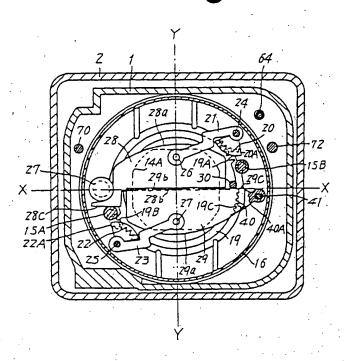
第 1 図



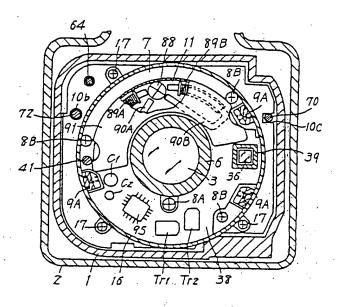
第2図



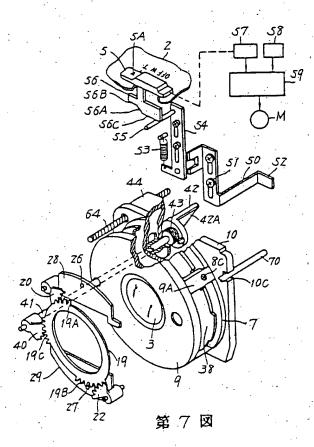
第4図



第 5 図



第6図



第8図

